

MAS

- [Настройка весов](#)
- [Параметры подключения весов](#)

Драйвер используется для подключения к кассе весов, работающих по протоколу MAS.

В кассовом ПО Artix поддерживана работа весов в режимах:

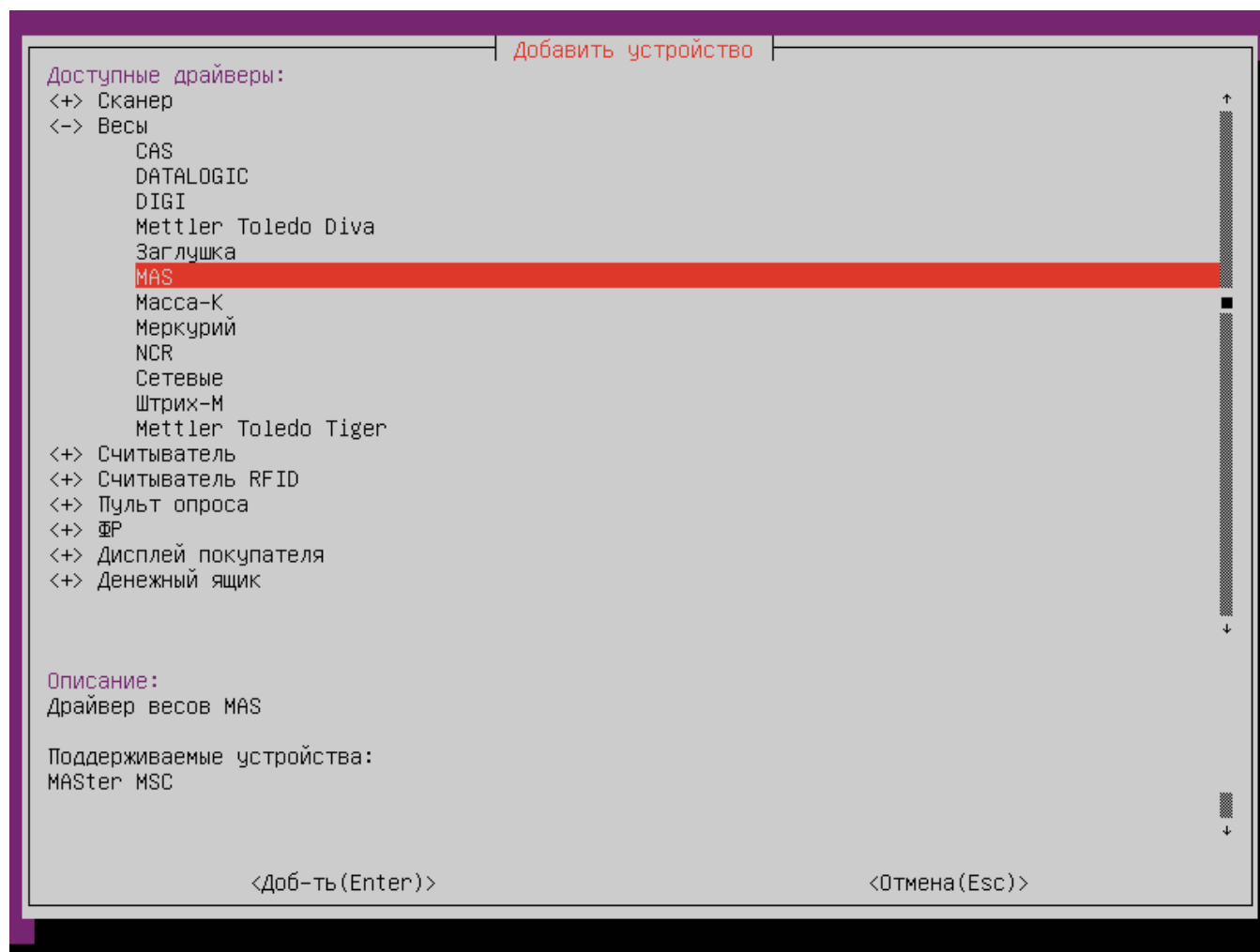
- "Формат 1" – поддерживает информирование о стабильном весе, нестабильном весе и перегрузке;
- "Формат 2" – стабилизация веса происходит тогда, когда один и тот же вес был получен указанное в настройке "Условная стабилизация" количество раз (по умолчанию 5).

Подробнее о настройке режима можно прочитать в руководстве по эксплуатации к весам.

Настройка весов

Настройка прикассовых весов осуществляется через [менеджер оборудования](#).

Для подключения весов в списке драйверов выберите весы MAS и сохраните их в списке устройств:



Параметры подключения весов

<Выход(Esc)>

- **Порт** – порт, к которому подключается устройство.
- **Скорость** – скорость передачи данных. Скорость может быть выбрана из списка или задана вручную.
- **Таймаут** – максимальное время ожидания ответа от устройства в миллисекундах.
- **Условная стабилизация** – количество подряд идущих пакетов с одинаковым весом, означающих стабилизацию веса (только для "Формат 2").